

Masterstudiengang M.Sc. Autonome Systeme



Teilzeitstudien- und Prüfungsplan 6 Semester

Legende																
Bewertungssystem:	St = Standard (benotet); bnb = bestanden/nicht bestanden	Prüfungsleistungen					Kurs			gesamt	Semester					
Prüfungsform:	s = schriftlich; m = mündlich; SF = Sonderform; H=Hausarbeit; f = fakultativ (schriftlich 60-120 min/mündlich i.d.R. 30 min), R = Referat, ...	Fachprüfung	Studienleistung	Prüfungsform	Dauer (min)	Gewichtung	SWS	Status	Lehrform		CP	Die Zuordnung der Prüfungen zu Semestern hat empfehlenden Charakter.				
Dauer:	Dauer der Prüfung in min (optional)									Arbeitsaufwand pro Semester (CP)						
Gewichtung:	Bei Kursen = Gewichtung der Prüfungsnote für die Modulnote Bei Modulen = Gewichtung der Modulnote für die Gesamtnote									1.	2.	3.	4.	5.	6.	
SWS:	Semesterwochenstunden															
Status:	o = obligatorisch (=Pflichtveranstaltung)															
Art der Lehrform:	VL=Vorlesung; PS=Proseminar; S=Seminar; Ü=Übung; iV=integrierte Lehrveranstaltung; VÜ=Vorlesung mit Übung; tt=Tutorium; PL=Praktikum in der Lehre; Pr=Praktikum; Pp=Projektpraktikum; Pj=Projekt; Ku=Kurs															
CP:	Kreditpunkte															
TUCa-Nr. und Zuordnung von CP zu Modulbausteinen haben informativen Charakter. Die Anrechnung der CPs erfolgt nach Abschluss des Moduls.																
Wahlbereich Sense (Typ § 30 Abs. 5 mit eingeschränktem Modulwechsel) Vorlesungen und Übungen oder integrierte Lehrveranstaltungen, die genannten Lehrveranstaltungen sind Beispiele aus den jeweiligen Katalogen. Prüfungsform und -dauer nach Vorgabe des anbietenden Fachbereichs.										12-37						
20-00-0157	Computer Vision	St		f				f								
20-00-0157-iv	Computer Vision						4		iV				6			
20-00-0528	Sprachkommunikationssysteme	St		f				f								
20-00-0528-iv	Sprachkommunikationssysteme						4		iV				6			
18-wy-2020	Mess- und Sensortechnik	St						f								
18-wy-2020-vl	Mess- und Sensortechnik						2						3			
...	...															
...	...															
Wahlbereich Act (Typ § 30 Abs. 5 mit eingeschränktem Modulwechsel) Vorlesungen und Übungen oder integrierte Lehrveranstaltungen, die genannten Lehrveranstaltungen sind Beispiele aus den jeweiligen Katalogen. Prüfungsform und -dauer nach Vorgabe des anbietenden Fachbereichs.										12-37						
20-00-0735	Grundlagen der Robotik	St		f				f								
20-00-0735-iv	Grundlagen der Robotik						6		iV				10			
20-00-0731	Dynamische Simulation von Mehrkörpersystemen	St		f				f								
20-00-0731-iv	Dynamische Simulation von Mehrkörpersystemen						4		iV				6			
16-24-5020	Mechatronische Systemtechnik I	St						f								
16-24-5020-vl	Mechatronische Systeme im Maschinenbau I						2		VL				4			
16-24-5020-ue	Mechatronische Systeme im Maschinenbau I						2		Ü							
18-ko-1010	Systemdynamik und Regelungstechnik I	St						f								
18-ko-1010-vl	Systemdynamik und Regelungstechnik I						3		VL							
18-ko-1010-ue	Systemdynamik und Regelungstechnik I						1		Ü				6			
18-ko-1010-tt	Systemdynamik und Regelungstechnik I						1		tt							
...	...															
...	...															
Wahlbereich Plan (Typ § 30 Abs. 5 mit eingeschränktem Modulwechsel) Vorlesungen und Übungen oder integrierte Lehrveranstaltungen, die genannten Lehrveranstaltungen sind Beispiele aus den jeweiligen Katalogen. Prüfungsform und -dauer nach Vorgabe des anbietenden Fachbereichs.										12-37						
20-00-0349	Einführung in die künstliche Intelligenz	St		f				f								
20-00-0349-iv	Einführung in die künstliche Intelligenz						4		iV				6			
20-00-0629	Lernende Roboter	St		f				f								
20-00-0629-vl	Lernende Roboter						4		VL				6			
20-00-0358	Statistisches Maschinelles Lernen	St		f				f								
20-00-0358-iv	Statistisches Maschinelles Lernen						4		iV				6			
16-23-5050	Grundlagen der Navigation I	St						f								
16-23-5050-vl	Grundlagen der Navigation I						2		VL				4			
16-23-5050-ue	Grundlagen der Navigation I						1		Ü							
...	...															
...	...															
Wahlbereich Basis Technologies (Typ § 30 Abs. 5 mit eingeschränktem Modulwechsel) Vorlesungen und Übungen oder integrierte Lehrveranstaltungen, die genannten Lehrveranstaltungen sind Beispiele aus den jeweiligen Katalogen. Prüfungsform und -dauer nach Vorgabe des anbietenden Fachbereichs.										12-37						
20-00-0341	Software Engineering - Design and Construction	St		f				f								
20-00-0341-iv	Software Engineering - Design and Construction						5		iV				8			
18-su-2010	Software-Engineering - Wartung und Qualitätssicherung	St		f				f								
18-su-2010-vl	Software-Engineering - Wartung und Qualitätssicherung						3		VL				6			
18-su-2010-ue	Software-Engineering - Wartung und Qualitätssicherung						1		Ü							
16-26-5010	Systemzuverlässigkeit im Maschinenbau	St														
16-26-5010-vl	Systemzuverlässigkeit im Maschinenbau						2		VL				4			
20-00-0512	Netzicherheit	St		f				f								
20-00-0512-iv	Netzicherheit						4		iV				6			
...	...															
...	...															

Masterstudiengang

M.Sc. Autonome Systeme



Teilzeitstudien- und Prüfungsplan 6 Semester

Legende		Prüfungsleistungen					Kurs			Semester						
Bewertungssystem:	St = Standard (benotet); bnb = bestanden/nicht bestanden	Fachprüfung	Studienleistung	Prüfungsform	Dauer (min)	Gewichtung	SWS	Status	Lehrform	gesamt	Die Zuordnung der Prüfungen zu Semestern hat empfehlenden Charakter.					
Prüfungsform:	s = schriftlich; m = mündlich; SF = Sonderform; H=Hausarbeit; f = fakultativ (schriftlich 60-120 min/mündlich i.d.R. 30 min), R = Referat, ...										Arbeitsaufwand pro Semester (CP)					
Dauer:	Dauer der Prüfung in min (optional)										1.	2.	3.	4.	5.	6.
Gewichtung:	Bei Kursen = Gewichtung der Prüfungsnote für die Modulnote Bei Modulen = Gewichtung der Modulnote für die Gesamtnote															
SWS:	Semesterwochenstunden															
Status:	o = obligatorisch (=Pflichtveranstaltung)															
Art der Lehrform:	VL=Vorlesung; PS=Proseminar; S=Seminar; Ü=Übung; iV=integrierte Lehrveranstaltung; VÜ=Vorlesung mit Übung; tt=Tutorium; PL=Praktikum in der Lehre; Pr=Praktikum; Pp=Projektpraktikum; Pj=Projekt; Ku=Kurs															
CP:	Kreditpunkte															
TUCaN-Nr. und Zuordnung von CP zu Modulbausteinen haben informativen Charakter. Die Anrechnung der CPs erfolgt nach Abschluss des Moduls.																
Wahlbereich Studienbegleitende Leistungen (Typ § 30 Abs. 6 mit uneingeschränktem Modulwechsel)																
Auswahl von Lehrveranstaltungen aus dem Katalog des MSc Autonome Systeme der Seminare (mindest. 1, max. 2), dem Katalog des MSc Autonome Systeme der Praktika in der Lehre (max. 1) und dem Katalog des MSc Autonome Systeme der Praktika, Projektpraktika und ähnlicher Veranstaltungen (mindest. 1).										17-20						
Prüfungsform und -dauer nach Vorgabe des anbietenden Fachbereichs.																
20-00-0324	Integriertes Robotik-Projekt 1		St	SF				f								
20-00-0324-pr	Integriertes Robotik-Projekt 1						4		Pr			6				
20-00-0357	Integriertes Robotik-Projekt 2		St	SF				f								
20-00-0357-pr	Integriertes Robotik-Projekt 2						4		Pr			6				
20-00-0753	Lernende Roboter: Integriertes Projekt, Teil 1		St	SF				f								
20-00-0753-pr	Lernende Roboter: Integriertes Projekt, Teil 1						4		Pr			6				
20-00-0754	Lernende Roboter: Integriertes Projekt, Teil 2		St	SF				f								
20-00-0754-pr	Lernende Roboter: Integriertes Projekt, Teil 2						4		Pr			6				
03-04-1576	Sensor-basierte Analyse- und Simulationssysteme - Seminar		St	SF				f								
03-04-1576-se	Sensor-basierte Analyse- und Simulationssysteme - Seminar						2		S			3				
...	...															
...	...															
Master Thesis (Die schriftliche Arbeit geht mit 85% und das Kolloquium mit 15% in die Note für die Master Thesis ein.)			SF		s					30						
20-AM-5000	Master Thesis		St	TH		85%			o	X						
			St	m		15%										
Summe										120	im Durchschnitt 20 CP pro Semester				30	